



## SF LOTIC 系列 | 低负载机器人

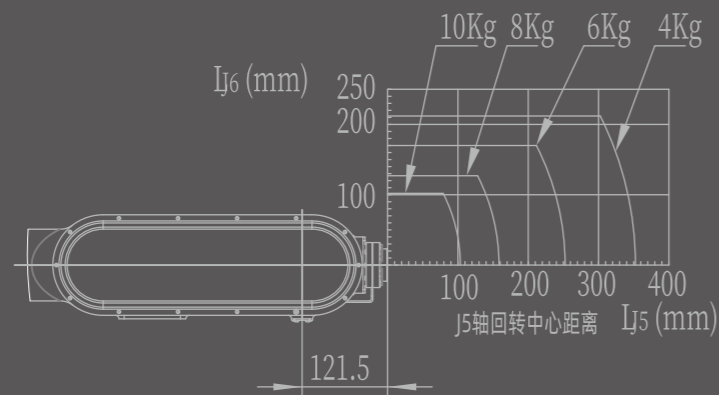
型号: SF10-K2032

SF LOTIC是低负载工业机器人系列, 专为搬运小型物件而量身定制, 拥有极佳的性能和灵活性, 在任何时候都从容不迫。

通过广泛的产品做出经济高效的选择, SF LOTIC是您不可或缺的帮手, 通过精细细分的 2032 mm和 3100 mm 的最大活动半径, 您可以精准地确定实际所需的机器人, 在拥有极佳的性能和稳定同时只需支付更少的投资和能源成本。

SF LOTIC 所有系列均采用了 LIKEPRECISION 技术, 更高精度的关节部位减速器 RV减速器 (Rotate Vector Reducer), 即使在高速作业状态下, 机器人也能够充分发挥其优势。

### 市场应用



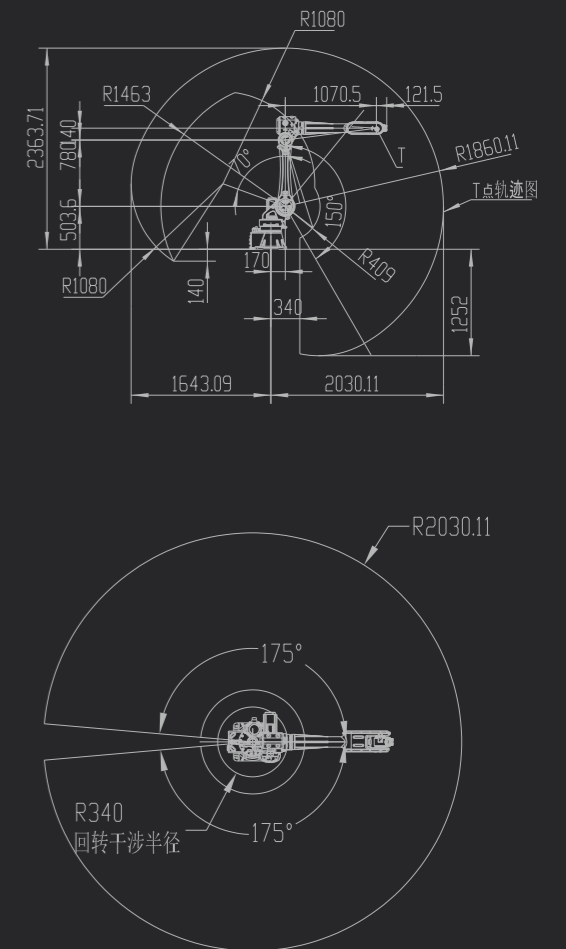
SF10-K2032 手腕负荷扭矩图

注: 使用时负荷重心点应在手腕扭矩图范围内

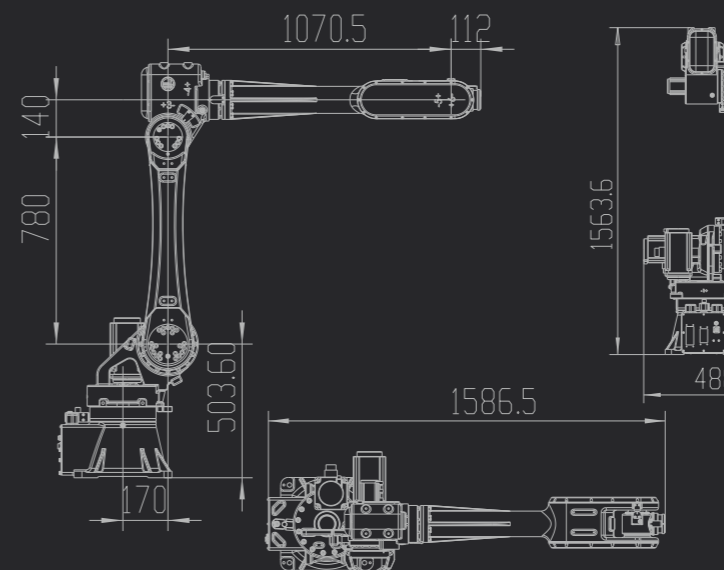
### SF10-K2032机器人性能参数表

型号	SF10-K2032	
结构类型	垂直多关节型	
关节轴数	6轴	
最大活动半径	2032mm	
手部最大负载	10kg	
重复定位精度	±0.05mm	
驱动方式	使用AC伺服电机驱动	
最大动作速度	J1轴	135° /s
	J2轴	135° /s
	J3轴	135° /s
	J4轴	300° /s
	J5轴	300° /s
	J6轴	500° /s
最大动作范围	J1轴	±175°
	J2轴	+68° /-150°
	J3轴	+150° /-75°
	J4轴	±178°
	J5轴	±135°/-125°
	J6轴	±720°
最大容许扭矩	J4轴	22N.M
	J5轴	22N.M
	J6轴	10N.M
容许惯性力矩	J4轴	1kg.m2
	J5轴	1kg.m2
	J6轴	0.2kg.m2
防护等级	IP 65	
安装环境	温度	0°C - 45°C
	湿度	95%RH以下 (无结露)
	震动	4.9m/s2以下
	其他	切勿有腐蚀性及引火性气体, 液体, 远离电气噪音源
底座尺寸	370*370mm	
本体高度	1560mm	
本体重量	208KG	
放置方式	任意角度	
电源容量	3.25kVA	

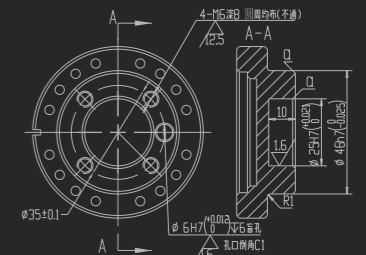
### SF10-K2032机器人运动范围图



### SF10-K2032机器人外观及安装尺寸



#### A向视图 (末端法兰安装尺寸)



#### B向视图 (底座安装尺寸)

